# 体感助手使用教程

## 目录

1.	下载并解压后得到以下文件:	1
2.	开启程序	2
3.	最简使用流程	2
4.	设置详细介绍	3
	4.1 配置文件	3
	4.2 输入设置	3
	4.3 模拟设置	4
	4.4 启用设置	5
	4.5 高级设置	6
5	Steam 完美使用虚拟手柄教程	6

# 教程

体感助手(MotionAssistant)是一个陀螺仪数据模拟工具,可接收多种陀螺仪数据输入,模拟为不同的体感功能,用于游戏辅助视角瞄准,以及模拟器原生体感。

目前支持的输入方式有: USB 陀螺仪 (GY-USB002)、掌机内置陀螺仪、手机陀螺仪 (通过 MotionSource.apk 获取,串流使用)。

模拟输出方式有:鼠标移动、Xbox 手柄摇杆移动、DS4 手柄原生体感。

使用教程:

## 1. 下载并解压后得到以下文件:



安装虚拟手柄驱动和必要环境包内的可执行文件,无安装顺序要求。

虚拟手柄驱动包括: HidHideMSI.msi 和 ViGEmBusSetup\_x64.msi, 打开后按照默认设置安装,安装完毕后需重启设备生效,仅支持 64 位操作系统。

必要环境包包括: VC++ 2015-2022-x64\_14.31.31103.exe 和 netcorecheck\_x64.exe (WIN Max 2 **固件已内置运行库**),如果系统已经包含 VC++运行库和.Net 运行库,这两个包可不安装;如果程序运行中报错,请尝试安装修复。

注: 虚拟手柄驱动和环境包仅首次使用需要安装, 后续使用和更新新版本无需再次安装。

### 2. 开启程序

打开 MotionAssistant 文件夹,打开 MotionAssistant.exe,启动体感助手程序。如下图所示:



体感助手界面

#### 3. 最简使用流程

- 3.1 "输入设置"选择你的陀螺仪数据源(USB 陀螺仪或内置陀螺仪或 DSU 外部陀螺仪);
- 3.2 "模拟设置"选择想要模拟的功能 (模拟鼠标或 xbox 摇杆或 PS4 手柄);
- 3.3 "启用设置"设置陀螺仪启用方式(按住扳机或者自定义启用键);
- 3.4 点击右上角开启模拟 (总开关, 勾选后开启模拟), 即可使用。
- 注:下一节开始为设置详细介绍,比较繁琐,嫌麻烦可不看,想要深入了解体感助手可继续阅读。

#### 4. 设置详细介绍



配置文件设置

#### 4.1 配置文件

可保存当前所有配置,读取已有配置,恢复默认配置,以及开启模拟总开关。若勾选高级设置中的设置项"自动保存设置",更改设置时会自动保存 到当前配置。程序启动时会自动加载上一次使用的配置文件。保存配置时可更改文件名,即为另存新配置。



输入设置界面

#### 4.2 输入设置

- **4.2.1 陀螺仪选择**:选择使用的陀螺仪类型,购买 USB 陀螺仪的用户选择"USB 陀螺仪",设备有内置陀螺仪的用户选择"GPD 内置"或"AYA 内置",想用串流手机陀螺仪体感的玩家选择"DSU Client"。
- **4.2.2 物理手柄设置**:选择你的掌机手柄或串流手柄或其他手柄。体感助手的大多数功能基于手柄实现,例如模拟 Xbox 或者 PS4,以及手柄按键启用等。物理手柄在启用虚拟手柄模拟后会被屏蔽,以避免双手柄冲突。如原手柄在关闭模拟后无法使用,可能是由于未正常解除屏蔽,请点击"解除屏蔽"按钮手动解除。虚拟手柄可设置震动强度,范围 0-100,0 为关闭,100 为最大。
- **4.2.3 USB 陀螺仪设置:** USB 陀螺仪使用 CH340 串口传输数据,请先安装 CH340 驱动(群文件有,首次使用需安装),再将 USB 陀螺仪插入设备上方的 USB-A 口(可使用转接头或者延长线)。插入后再次点击"USB 陀螺仪"选项,会自动搜索可用串口并打开,如果你的设备有多个串口,请在设备管理器中查询"CH340"串口号,并选择正确的串口,点击"打开串口"。

关于 USB 陀螺仪的方向: 仅支持掌机上方 USB 口,或者延长线接手柄 (USB 口朝向后方),分为正反两个方向,如果模拟过程中发现方向有问题,请尝试选择另一个方向。

**4.2.4 陀螺仪数据滤波:** 采用平滑滤波,默认为 5, 即 5 组数据进行平均处理,输出平均值。设置数值越大参与平均的数据越多,移动越平稳,同时延迟也越大。平滑滤波会降低抖动,但也会增加延迟,如需 0 延迟,请设置为 1,则不使用平滑滤波。

陀螺仪数据调试按钮会打开一个调试窗口,显示当前所选陀螺仪的原始数据,可验证陀螺仪是否连通。

**4.2.5 DSU Client 设置**: DSU Client 专为手机串流玩家设计,手机端安装 MotionSource.apk (群文件可下载),保证手机和 PC 端在同一个局域 网或者虚拟局域网内,手机端打开 MotionSource 并开启 Server,PC 端打开体感助手,并输入手机端的 IP 和端口号,点击"连接",若连接成功则可成功获取手机陀螺仪数据。注意:建议 PC 端关闭防火墙,公网串流请使用虚拟局域网工具进行联网,moonlight 串流请确保 PC 端可正常获取手柄信息。

输入设置 模拟设	置启用设置高级	及设置			
陀螺仪模拟类型					
● 鼠标 ○	Xbox手柄 (模拟招	爲杆) ○ DS4手柄	丙 (原生体感)		
鼠标模式灵敏度	3.5	鼠标模式阈值	1		
摇杆模式灵敏度	3.5	摇杆模式阈值	0.2		
模拟轴向设置	● XY轴模拟	○ XZ轴模拟			
反转设置	□ 水平反转	□ 垂直反转			
垂直倍率	1	水平倍率	1		
Xbox摇杆选择	○ 左摇杆	● 右摇杆			
摇杆模拟范围	0.2 ~ 2	□仅摇杆数据	(仅辐射4勾选此项)		
自定义按键倍率	无 ~	1			

模拟设置界面

#### 4.3 模拟设置

模拟设置选择模拟类型与具体的模拟参数。

4.3.1 陀螺仪模拟类型:目前支持三种模拟,鼠标模拟、Xbox 手柄摇杆模拟、DS4 手柄原生体感。

鼠标模式顾名思义将陀螺仪数据模拟为鼠标移动,采用角速度控制鼠标的相对移动,适用于键鼠模式的游戏和支持鼠标与摇杆同时操控的游戏。

Xbox 手柄模式为将陀螺仪数据模拟为 Xbox 手柄的摇杆移动,开启模拟后会虚拟出一个新的 Xbox 手柄,体感助手工具根据设置修改虚拟手柄的摇杆数据,达到陀螺仪控制视角的目的。

DS4 手柄模式为将陀螺仪数据和物理手柄数据打包模拟为 DS4 手柄(原生体感模式,非模拟摇杆),多数模拟器可直接支持 DS4 手柄体感,或者使用 Steam 的陀螺仪映射将 DS4 手柄陀螺仪映射为鼠标、摇杆、或者鼠标摇杆等功能。

注意 1: 模拟 Xbox 手柄和 DS4 手柄需要依赖物理手柄,请先接入物理手柄,再选择模拟功能。

注意 2: 5.3 节其他设置说明均不适用于 DS4 手柄,仅针对鼠标模拟和 Xbox 摇杆模拟。

注意 3: 不同游戏对模拟模式兼容性不同,例如部分游戏不支持鼠标与手柄同时操控,则该类游戏无法使用鼠标模式;部分游戏对虚拟手柄有强力判定, 这部分游戏也不兼容 Xbox 模拟;解决方法:如果几种模式直接模拟均无法兼容,可使用两种方法解决:

- (1) 模拟鼠标、用 rewasd 或者手柄伴侣工具将手柄映射键鼠操作、则对于游戏而言仅有键鼠、模拟可行。
- (2) 利用 Steam 的手柄方案、强制游戏使用虚拟手柄进行游戏(详细教程见第六节)。

- 4.3.2 模拟灵敏度: 灵敏度控制鼠标或者摇杆移动速度,灵敏度越大,鼠标和摇杆移动幅度越大。根据游戏习惯可自行调整。适用于鼠标模拟和 Xbo x 模拟。
- **4.3.3 模拟阈值**:用于陀螺仪防抖,小于阈值的陀螺仪数据会被过滤,大于阈值时视为有效数据。阈值越大,越不容易抖动,同时微小移动也更难检测。如果陀螺仪模拟过程中感觉抖动明显,可适当增大阈值。适用于鼠标模拟和 Xbox 模拟。
- **4.3.4 模拟轴向设置:** 可选 XY 轴模拟或 XZ 轴模拟,用于控制左右视角移动。XY 轴模拟类似左右"摇头",XZ 轴模拟类似方向盘左右旋转,可根据自己习惯选择。
  - 4.3.5 反转设置: 反转水平轴或者反转垂直轴。
- **4.3.6 垂直倍率/水平倍率**:单独设置水平移动和垂直移动的灵敏度倍率,大于 1 为加速,小于 1 为减速,部分射击游戏可以适当提高水平方向灵敏度。
  - 4.3.7 Xbox 摇杆选择:选择常用控制视角的摇杆,注意!选择左摇杆无法应用于赛车游戏!
- **4.3.8 摇杆模拟范围:**设置陀螺仪映射摇杆的取值范围,最小值用于对抗摇杆死区,建议设置在死区附近,默认 0.2;最大值用于控制模拟范围,默认为 2,即两倍摇杆范围。若有些游戏在摇杆推到底时有视角加速,可设置最大范围为 0.9。
- **4.3.9 仅摇杆数据**:仅适用于辐射 4。如不勾选此项,辐射 4 游戏会同时接收物理手柄数据和虚拟手柄数据,导致按下一个按键游戏读取两次,因此设计此选项,勾选后重新开启模拟即可。其他游戏如没有类似问题请不要勾选。
- **4.3.10 自定义按键倍率**:可设置一个手柄键为加速或减速键,同时设置对应倍率,大于 1 为加速,小于 1 为减速。适用于一些开镜后视角移动减慢的游戏,可适当加速用于抵消开镜后的降速。



启用设置界面

### 4.4 启用设置

启用设置主要设置快捷键以及游戏中的启用键。

- **4.4.1 快捷键开关**:快捷键有两种使用模式,单击切换和按住有效,适用于不同场景,如果设备有自定义背键(例如 win3 或者 winmax2),可将背键设置为 Ctrl+Alt+W,即可通过背键控制陀螺仪开关。如果没有自定义快捷键,可选择用扳机键+方向键同时按切换陀螺仪开关。
- **4.4.2 手柄按键启用和自定义启用**:可设置按下某个手柄按键时,陀螺仪生效。常用设置为扳机键,开镜启用或者开火启用。也可设置 4 个自定义键,可选手柄任意按键。如果没设置扳机且没设置自定义按键,则认为陀螺仪常开。

輸入设置 模拟设置 启用设置 高级设置					
□ 开机自动运行					
□最小化托盘					
□ 运行后自动最小化					
□ 运行后自动开启模拟					
□ 自动保存设置					
□ 自动检测串口状态并打开串口					
DSU UDP Server for Cemu/Yuzu/Ryujinx					
□ UDP Server (此功能独立运行,不受模拟参数影响)					
IP: 127.0.0.1 Port: 26760					

高级设置界面

#### 4.5 高级设置

**4.5.1 DSU Server**: 用于一些模拟器的陀螺仪数据输入,例如 Cemu、Yuzu 等,设置好本地 IP 和端口号后勾选"UDP Server"开启,需要在模拟器中设置方可使用。

注意:目前多数模拟器已经支持 DS4 手柄体感,而且使用效果比 DSU Server 要好很多。建议模拟器玩家直接模拟 DS4 手柄,并在模拟器中勾选使用体感选项,DS4 手柄体感的实际体验要远好于 DSU Server。

**4.5.2 其他设置**:增加了一些软件使用易用性设置,例如开机自动运行、最小化到托盘、运行后自动最小化、运行后自动开启模拟、自动保存设置、自动检测串口状态并打开串口,可根据需要选择使用。

#### 5 Steam 完美使用虚拟手柄教程

- 5.1. 确认完全退出 Steam 客户端,包括后台以及右下角任务栏。
- 5.2. 启动 MotionAssistant.exe,选择模拟 Xbox 手柄或 DS4 手柄,开启模拟。
- 5.3. 打开控制面板,搜索 "USB 游戏控制器",打开。
- **5.4. 如果"USB游戏控制器"中只有一个游戏手柄,则模拟成功**,点击属性可验证陀螺仪是否正常工作(Xbox 手柄)。如果有两个游戏控制器,请尝试重新安装 HidHideMSI 以及 ViGEmBusSetup\_x64 并重启设备,再次重复以上步骤。
  - 5.5. 第 4 步成功之后,使用打开 Steam 客户端,在 Steam 游戏库中选择想要玩的游戏。非 steam 游戏请选择"添加非 steam 游戏"。
- **5.6. Steam 客户端选择"查看"->"设置"->"控制器"->"常规控制器设置"**, 查看是否只有一个手柄,并勾选"Xbox 配置支持"/"PlayStati on 配置支持", 注意不要勾选 Xbox 扩展支持。
  - 5.7. 如果控制器设置中只有一个手柄,直接打开游戏即可使用陀螺仪功能。
  - **5.8. 如果控制器设置中有两个手柄**,则需切换手柄顺序,请按以下步骤操作:
  - (1) 进入 Steam 大屏幕模式。
  - (2) 启动想玩的游戏。
  - (3) 游戏运行后切换回 Steam 界面。

- (4) 在游戏管理界面点击控制器选项。
- (5) 选择重整控制器顺序。
- (6) 将第二个控制器移动至第一个。
- (7) 点击确定,再点确定。
- (8) 返回游戏,尝试使用陀螺仪控制游戏。

注意: xbox 配置支持必须要选,建议给虚拟手柄改名字,方便调整顺序。